



Air75 II Racing

BETA FPV · 1S bezkartáčový whoop · ExpressLRS 2,4 GHz
Návod k použití



Před prvním letem si přečtěte celý návod, zejména kapitulu 1. Akumulátor, vysílačka a FPV brýle nejsou součástí balení.

Rotorama, s.r.o. · www.rotorama.cz

Obsah

1. Bezpečnostní pokyny

- 1.1 Než začnete
- 1.2 Rotující vrtule a mechanická rizika
- 1.3 Akumulátory Li-Po a LiHV
- 1.4 Provozní prostředí

2. Popis výrobku

- 2.1 Obsah balení
- 2.2 Popis částí
- 2.3 Technické údaje
- 2.4 Řídicí jednotka (FC) a přijímač
- 2.5 Vysílač obrazu a kamera

3. Příprava k prvnímu letu

- 3.1 Co dále potřebujete
- 3.2 Volba a připojení akumulátoru
- 3.3 Vrtule
- 3.4 Sklon kamery

4. Zprovoznění

- 4.1 Připojení k počítači
- 4.2 Spárování přijímače
- 4.3 Přepínače vysílačky
- 4.4 Nastavení vysílače obrazu
- 4.5 Kalibrace akcelerometru
- 4.6 Kontrola motorů
- 4.7 Arm, Disarm a failsafe
- 4.8 Aktualizace firmwaru

5. Let

5.1 Předletová kontrola

5.2 Vzlet a základní ovládání

5.3 Sledování napětí a ukončení letu

5.4 Dohledání dronu a návrat do polohy

6. Údržba a řešení potíží

6.1 Po každém letu

6.2 Výměna vrtulí a krytu kamery

6.3 Výměna motoru

6.4 Skladování

6.5 Řešení potíží

7. Informace pro trh EU a České republiky

8. Záruka a práva z vadného plnění

1. Bezpečnostní pokyny

1.1 Než začnete

Air75 II Racing je rychlý závodní FPV dron (tzv. whoop) určený pro zkušené piloty. Nejde o hračku. Před prvním letem si přečtěte celý návod, zejména kapitulu 1, a návod uschovejte pro pozdější použití.

- Dron je dodáván ve verzi **BNF** (Bind-N-Fly): pro provoz potřebujete vlastní vysílačku s protokolem ExpressLRS 2,4 GHz, analogové FPV brýle 5,8 GHz, akumulátory 1S s konektorem BT2.0 a vhodnou nabíječku. Nic z toho není součástí balení.
- Pokud s FPV létáním začínáte, natrénujte ovládání nejprve na simulátoru.
- Výrobek není určen dětem bez dozoru dospělé osoby. Drobné díly (šrouby, tlumicí kuličky) uchovávejte mimo dosah malých dětí.
- Na výrobku neprovádějte úpravy, které nejsou popsány v tomto návodu. Úpravy a následky havárií nejsou vadou výrobku.

1.2 Rotující vrtule a mechanická rizika

- Vrtule se otáčejí velmi vysokými otáčkami a mohou způsobit řezná poranění i přes ochranné klece (ducty). Při zapnutých motorech (stav **Arm**) nesahejte na dron a nedržte jej v ruce.
- Konfigurace výrobce povoluje Arm (zapnutí motorů) v jakékoli poloze dronu. Před každým zapnutím motorů se proto přesvědčte, že je dron položen na zemi a v jeho okolí nikdo není.
- Nikdy se nepokoušejte chytit letící dron.
- Při práci na dronu (nastavování, výměna dílů) vždy odpojte akumulátor. Při kontrole motorů v počítači sundejte vrtule.
- Poškozené nebo deformované vrtule a praskliny rámu vždy před dalším letem vyměňte.

1.3 Akumulátory Li-Po a LiHV

Dron je napájen jedním článkem Li-Po nebo LiHV (1S). Lithiové akumulátory mohou při nesprávném zacházení začít hořet.

- Nabíjejte pouze nabíječkou určenou pro daný typ článku a **nikdy nenechávejte nabíjení bez dozoru**. Nabíjejte na nehořlavé podložce, mimo hořlavé materiály.
- Nabíjecí napětí: Li-Po **4,20 V/článek** (1S = 4,20 V), LiHV **4,35 V/článek** (1S = 4,35 V). Li-Po článek nikdy nenabíjejte na napětí LiHV.
- Let ukončete nejpozději při napětí **3,5 V/článek** (1S = 3,5 V). Hlubší vybití akumulátor trvale poškozuje.

- Nafouklý, zdeformovaný, propíchnutý nebo po havárii poškozený akumulátor dále nepoužívejte a odevzdejte jej k ekologické likvidaci.
- Akumulátor nenabíjejte ani nepoužívejte bezprostředně po letu, dokud nevychladne.
- Akumulátor po letu vždy odpojte od dronu.

1.4 Provozní prostředí

- Létejte jen za dobré viditelnosti, bez deště a silného větru. Dron není vodotěsný – chraňte jej před vodou, vlhkostí, sněhem a prachem.
- Nelétejte v blízkosti osob, zvířat, silnic, elektrického vedení, letišť ani v místech, kde je provoz dronů omezen.
- V interiéru létejte jen se souhlasem správce prostoru a jen tehdy, když v prostoru nejsou nezúčastněné osoby.
- Nikdy nezapínejte dron bez připojené antény vysílače obrazu – vysílač obrazu se může poškodit.
- Vysílač obrazu se při provozu zahřívá. Po delším zapnutí na zemi (např. při nastavování) jej nechte vychladnout.

2. Popis výrobku

2.1 Obsah balení

Ks	Položka
1	Dron Air75 II Racing (s integrovaným přijímačem ExpressLRS 2,4 GHz)
4	Vrtule Gemfan 1614 třílisté (GF 1614 3-B)
1	Náhradní kryt kamery Air II Canopy
4	Šroub M1,4 × 3
2	Samořezný šroub M1,4 × 5
4	Samořezný šroub M1,4 × 4
2	Tlumič kulička H0.8
1	Redukce USB-C na SH1.0
1	Propojovací kabel SH1.0 4pin

❖ **Akumulátor, vysílačka, FPV brýle a nabíječka nejsou součástí balení.**

2.2 Popis částí



Air75 II Racing – hlavní části

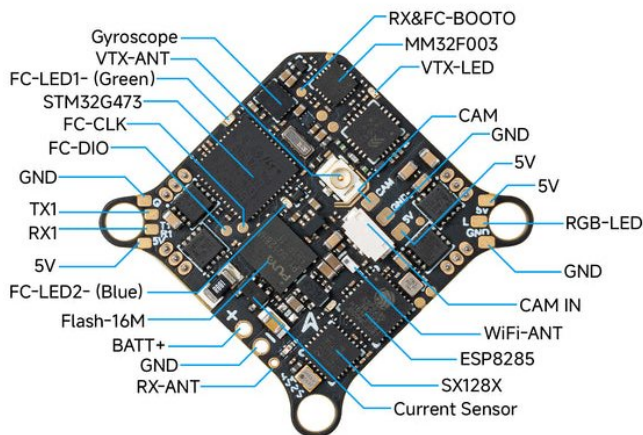
- ① Kamera C03 v krytu Air II Canopy
- ② Anténa vysílače obrazu (VTX)
- ③ Řídící jednotka (FC) Matrix 1S 5IN1 II (kapitola 2.4)
- ④ Bezkartáčový motor 0802 25000KV (4×)
- ⑤ Vrtule Gemfan 1614 třílisté (4×)
- ⑥ Rám Air75 II s ochrannými klecemi (ducty)
- ⑦ Konektor akumulátoru BT2.0

2.3 Technické údaje

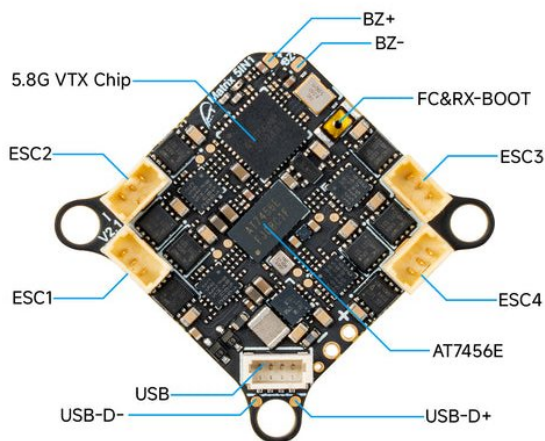
Parametr	Hodnota
Varianta	Air75 II Racing (kód výrobce 01010050_2)
Rozvor (úhlopříčka os motorů)	75 mm
Rozměry rámu (max.)	99,1 × 99,1 × 16,2 mm
Hmotnost bez akumulátoru	20,9 g
Rám	Air75 II, materiál PP, 4,00 g
Kryt kamery	Air II Canopy, materiál PP, sklon kamery 15°–45°
Řídicí jednotka (FC)	Matrix 1S 5IN1 II, procesor STM32G473
Gyroskop	podle výrobní série: ICM42688P, ICM42622, BMI270 nebo čip řady LSM6
Paměť blackbox	16 MB
Regulátory otáček (ESC)	1S, 12 A trvale / 18 A špičkově, firmware Bluejay, DShot300/600
Přijímač	ExpressLRS 2,4 GHz, sériový (CRSF)
Vysílač obrazu (VTX)	5,8 GHz, 48 kanálů, 25/100/200/400 mW, režim PIT
Kamera	C03, snímač 1/3" CMOS, 1200 TVL, NTSC 4:3, objektiv 2,1 mm, FOV 160°
Motory	4× 0802 25000KV, mosazná kluzná ložiska, hřídel ø 1,0 mm
Vrtule	Gemfan 1614 třílisté, průměr 40 mm
Napájení	1S Li-Po / LiHV
Konektor akumulátoru	BT2.0
Doporučený akumulátor	LAVA II 1S 480 mAh nebo 580 mAh
Prostor pro akumulátor	16,3 × 6,3 mm
Doba letu (údaj výrobce)	cca 7 min s akumulátorem LAVA II 1S 480 mAh
Připojení k počítači	konektor SH1.0 4pin (redukce na USB-C v balení)

2.4 Řídicí jednotka (FC) a přijímač

Řídicí jednotka Matrix 1S 5IN1 II spojuje na jedné desce řídicí jednotku (FC) s firmwarem Betaflight, čtyři regulátory otáček (ESC), sériový přijímač ExpressLRS 2,4 GHz, analogový vysílač obrazu 5,8 GHz a čip OSD pro zobrazení údajů v obraze. Deska je v rámu uchycena ve třech bodech, což snižuje namáhání součástek při nárazu.



Horní strana řídicí jednotky (přední strana dronu nahoře). Popisky jsou původní označení výrobce.



Spodní strana řídicí jednotky – konektory motorů ESC1-ESC4, konektor USB (SH1.0) a tlačítko FC&RX-BOOT.

Vývod / prvek	Význam
ESC1-ESC4	konektory motorů JST1.25 3pin
USB	konektor SH1.0 4pin pro připojení k počítači
FC&RX-BOOT	tlačítko bootovacího režimu pro nahrávání firmwaru
RX-ANT	anténa přijímače ExpressLRS
VTX-ANT	konektor antény vysílače obrazu
BZ+ / BZ–	plošky pro připojení bzučáku (bzučák není osazen)
TX1 / RX1	sériový port UART1
FC-LED1 / FC-LED2	stavové LED řídicí jednotky (zelená / modrá)

Sériová rozhraní: UART2 je ve výrobním stavu připojen k vysílači obrazu a UART3 k palubnímu přijímači. Pro další zařízení je na ploškách vyveden UART1.

✳ UART3 není volně k dispozici - uvolní se až odpájením rezistoru, čímž se odpojí palubní přijímač. Zásah do desky není vadou výrobku.

2.5 Vysílač obrazu a kamera

Kamera C03 přenáší analogový obraz ve formátu NTSC 4:3 do vysílače obrazu (VTX), který jej vysílá v pásmu 5,8 GHz do vašich FPV brýlí. Obraz se v dronu nezaznamenává. Kanál a výkon vysílače obrazu se nastavují přes protokol SmartAudio z Betaflightu (karta *Video Transmitter*) nebo z nabídky OSD.

Výchozí nastavení výrobce	Hodnota
Pásmo / kanál	Raceband R3 (5732 MHz)
Výkon	25 mW
Volitelné výkony	25 / 100 / 200 / 400 mW, PIT (snížený výkon)
Videonorma	NTSC

► Kanály pásma Raceband

Kanál	R1	R2	R3	R4	R5	R6	R7	R8
MHz	5658	5695	5732	5769	5806	5843	5880	5917
ČR	✗	✗	✓	✓	✓	✓	✗	✗

*** V ČR smíte používat jen kanály v rozsahu 5725-5875 MHz s výkonem nejvýše 25 mW e.i.r.p. Pásmo L (5362-5621 MHz) v ČR nepoužívejte vůbec. Mimo ČR platí kmitočty a limity země provozu.**

Vyšší výkon vysílače obrazu zvyšuje spotřebu a zahřívání a zkracuje dobu letu.

3. Příprava k prvnímu letu

3.1 Co dále potřebujete

- Vysílačku s protokolem **ExpressLRS 2,4 GHz** (vestavěný modul nebo externí modul ELRS).
- Analogové FPV brýle nebo monitor s přijímačem **5,8 GHz**.
- Akumulátory 1S Li-Po nebo LiHV s konektorem **BT2.0** – výrobce doporučuje LAVA II 1S 480 mAh nebo 580 mAh.
- Nabíječku pro články 1S s konektorem BT2.0 a počítač pro nastavení v Betaflightu.

3.2 Volba a připojení akumulátoru

Akumulátor zasuňte do prostoru pod rámem (16,3 × 6,3 mm), zajistěte jej a připojte do konektoru BT2.0. Před letem vždy vložte **plně nabitý** akumulátor: Li-Po 4,20 V, LiHV 4,35 V (1S). Po připojení dron položte a nehybejte s ním, dokud se neinicializuje gyroskop.



Pohled zespodu

3.3 Vrtule

- Dron je osazen vrtulemi Gemfan 1614 třílísté (40 mm), náhradní sada je v balení.
- Výrobce nastavuje obrácený směr otáčení motorů (v Betaflightu *Motor direction is reversed*). Novou vrtuli nasadte stejného směru otáčení, jako měla původní.
- Vrtuli nasuňte na hřídel až na doraz; nesmí házet ani se dotýkat klece.

3.4 Sklon kamery

Kryt kamery Air II Canopy umožňuje nastavit sklon kamery od 15° do 45° po krocích 10°. Menší sklon je vhodný pro pomalejší let v interiéru, větší sklon pro rychlý let. Po změně sklonu kameru znovu pevně utáhněte.

4. Zprovoznění

4.1 Připojení k počítači

- Dron připojte k počítači kabelem SH1.0 4pin a redukcí na USB-C z balení. Akumulátor při tom nepřipojujte.
- Řídící jednotka používá upravený vývojový firmware Betaflight. Výrobce proto doporučuje vývojovou verzi konfiguratoru: master.app.betaflight.com.
- Firmware Betaflight: cíl **BETAFPVG473_V2**. Oficiální firmware Betaflight do dronu nenahrávejte (kapitola 4.8).

4.2 Spárování přijímače

Palubní přijímač ExpressLRS se páruje s vysílačkou takto:

- ① Třikrát za sebou připojte a odpojte akumulátor (zapněte a vypněte řídící jednotku).
- ② LED přijímače rychle dvojité bliká – přijímač je v režimu párování (bind).
- ③ Na vysílače nebo modulu ELRS spusťte párování (*Bind*).
- ④ Svítí-li LED přijímače trvale, je spárováno.

✱ Vysílačka i přijímač musí mít kompatibilní hlavní verzi firmwaru ExpressLRS. Pokud používáte vazební frázi (binding phrase), nastavte v obou zařízeních stejnou.

4.3 Přepínače vysílačky

Výrobce přiřazuje letové funkce těmto kanálům vysílačky. Přiřazení si ověřte a případně upravte v Betaflightu na kartě *Modes*.

Kanál	Funkce	Rozsah
AUX1 (kanál 5)	Arm – zapnutí motorů	1700-2100
AUX2 (kanál 6)	Angle (samovyrovnávání)	900-1300
	Horizon	1300-1700
	Acro (bez samovyrovnávání)	1700-2100
AUX3 (kanál 7)	Flip over after crash (turtle)	1700-2100
AUX4 (kanál 8)	Beeper (pípání motory)	1700-2100

V poloze AUX2 nad 1700 není aktivní žádný z režimů Angle ani Horizon, dron tedy létá v režimu Acro.

4.4 Nastavení vysílače obrazu

- Na FPV brýlích nastavte pásmo Raceband, kanál R3 (5732 MHz), nebo nastavte vysílač obrazu na kanál svých brýlí (kapitola 2.5).

- Při létání ve skupině se s ostatními piloty dohodněte na kanálech. Dodržujte omezení z kapitoly 2.5.

4.5 Kalibrace akcelerometru

Pokud dron v režimu Angle samovolně ujíždí do strany, zkalibrujte akcelerometr: položte dron na vodorovnou podložku a v Betaflightu na kartě *Setup* zvolte *Calibrate Accelerometer*. Během kalibrace s dronem nehýbejte.

4.6 Kontrola motorů

- **Sundejte vrtule.** Připojte dron k počítači a akumulátor.
- Na kartě *Motors* odsouhlaste upozornění a jednotlivě roztočte motory 1–4 nízkými otáčkami.
- Ověřte, že se roztočí správný motor a otáčí se správným směrem podle schématu v Betaflightu.

4.7 Arm, Disarm a failsafe

- **Arm** (zapnutí motorů): plyn na minimu, přepínač AUX1 do polohy Arm. Motory se roztočí na volnoběh.
- **Disarm** (vypnutí motorů): přepínač AUX1 zpět. Při jakékoli ztrátě kontroly nebo havárii dejte okamžitě Disarm.
- Pokud Arm nejde, zobrazí Betaflight v OSD nebo na kartě *Setup* důvod blokace (např. plyn není na minimu, chybí signál přijímače).
- **Failsafe:** při ztrátě signálu z vysílačky řídicí jednotka motory vypne a dron spadne; motory pak začnou pípat (DSHOT beacon). Failsafe vyzkoušejte na zemi bez vrtulí: po Arm vypněte vysílačku – motory se musí zastavit.

4.8 Aktualizace firmwaru

- Dron je dodáván s nastaveným firmwarem; aktualizujte jej jen při potížích.
- Firmware řídicí jednotky se liší podle osazeného gyroskopu (typ zjistíte z označení čipu na desce nebo v Betaflightu). Stáhněte firmware pro variantu **Racing** a svůj gyroskop z podpory výrobce (článek *CLI and Firmware for Air75 II* na support.betafpv.com). Oficiální firmware Betaflight nenahrávejte.
- Přijímač ExpressLRS lze aktualizovat přes Wi-Fi nebo průchozím režimem v programu ExpressLRS Configurator (cíl *BETA FPV 2.4GHz AIO RX*, metoda *BetaflightPassthrough*).
- Firmware regulátorů otáček: **Bluejay**. Nenahrávejte jej opakovaně v krátkých intervalech – hrozí zablokování a poškození řídicí jednotky.

5. Let

5.1 Předletová kontrola

- Akumulátor je **plně nabitý** (Li-Po 4,20 V, LiHV 4,35 V), nepoškozený a pevně uchycený.
- Vrtule jsou celé, správně nasazené a volně se otáčejí.
- Rám, ochranné klece a kryt kamery nejsou prasklé, anténa vysílače obrazu je připojená.
- Vysílačka je zapnutá a spárovaná, přepínač Arm je v poloze Disarm, plyn na minimu.
- Brýle jsou na správném kanálu a obraz je čistý.
- Místo letu je bezpečné a v okolí nejsou nezüčastněné osoby.

5.2 Vzlet a základní ovládání

- Položte dron na rovnou plochu, zapněte vysílačku, brýle a připojte akumulátor.
- Pro první lety zvolte režim Angle (AUX2 dole) – dron se sám vyrovnává.
- Dejte Arm a plynule přidejte plyn. Air75 II Racing má vysoký poměr tahu k hmotnosti a na plyn reaguje velmi rychle – pracujte s plynem jemně.
- Režim Acro (bez samovyrovnávání) používejte, až dron bezpečně ovládáte v režimu Angle.

5.3 Sledování napětí a ukončení letu

- Napětí akumulátoru sledujte v OSD. Let ukončete nejpozději při napětí **3,5 V/článek** (1S = 3,5 V) naměřeném v klidu.
- Pod zátěží napětí krátkodobě klesá níže. Varování OSD si nastavte v Betaflightu na kartě *Power & Battery*.
- Po přistání dejte Disarm a odpojte akumulátor.

5.4 Dohledání dronu a návrat do polohy

- **Flip over after crash (turtle):** leží-li dron po havárii vzhůru nohama, dejte Disarm, přepněte AUX3, dejte Arm a krátkým pohybem páky jej překlopte. Pak dejte Disarm, AUX3 vraťte a dejte znovu Arm.
- **Beeper:** přepínačem AUX4 rozpípáte motory, což pomáhá dron najít v trávě nebo mezi překážkami.
- Při ztrátě signálu motory pípají samy (kapitola 4.7). Akumulátor v nalezeném dronu co nejdříve odpojte.

6. Údržba a řešení potíží

6.1 Po každém letu

- Odpojte akumulátor a nechte jej vychladnout.
- Zkontrolujte vrtule, ochranné klece, kryt kamery a anténu.
- Odstraňte z motorů vlasy, trávu a nečistoty. Motor se musí otáčet volně a bez drhnutí.
- Dron nečistěte vodou ani rozpouštědly.

6.2 Výměna vrtulí a krytu kamery

- Poškozenou vrtuli stáhněte z hřídele a nasadte novou stejného směru otáčení (kapitola 3.3).
- Kryt kamery Air II Canopy je upevněn šrouby. Při výměně dejte pozor na vodiče kamery a antény a po montáži zkontrolujte, že anténa zůstala připojená.

6.3 Výměna motoru

- Motor je připojen konektorem JST1.25 3pin do konektoru ESC1–ESC4 na spodní straně řídicí jednotky a upevněn k rámu třemi šrouby M1,4.
- Jako náhradu použijte motor BETAFPV 0802 (2026) ve verzi **Racing 25000KV**.
- Po výměně zkontrolujte na kartě *Motors* (bez vrtulí), že se motor otáčí správným směrem.

6.4 Skladování

- Akumulátory skladujte při napětí **3,8 V/článek** ($1S = 3,8\text{ V}$) v nehořlavém obalu, na suchém a chladném místě.
- Dron skladujte bez akumulátoru, v suchu a mimo přímé slunce.

6.5 Řešení potíží

Problém	Možná příčina a řešení
Přijímač se nespáruje	Vysílačka není v režimu ELRS 2,4 GHz, rozdílná hlavní verze ELRS nebo vazební fráze. Zopakujte postup z kapitoly 4.2.
Nejde Arm	Plyn není na minimu, přijímač nemá signál nebo je dron připojen k počítači. Důvod zobrazí OSD nebo karta <i>Setup</i> .
V brýlích není obraz	Brýle a vysílač obrazu nejsou na stejném kanálu, vysílač je v režimu PIT nebo je poškozena anténa.
Obraz je, ale chybí OSD	V CLI Betaflightu zadejte: <code>set osd_displayport_device = MAX7456</code> , <code>set vcd_video_system = NTSC</code> , <code>save</code> .
Dron se při vzletu převrací	Vrtule nasazené na nesprávném motoru nebo s nesprávným směrem, chybně zapojený motor. Zkontrolujte kapitoly 3.3 a 4.6.
Dron v Angle ujíždí	Zkalibrujte akcelerometr (kapitola 4.5).
Vibrace, rozkmitaný obraz	Poškozená vrtule, ohnutá hřídel motoru nebo nečistota v motoru. Vyměňte vadný díl.
Krátká doba letu	Opotřebovaný nebo neúplně nabitý akumulátor, vysoký výkon vysílače obrazu, poškozené vrtule.
Motor se netočí nebo drhne	Uvolněný konektor JST1.25, nečistota v motoru nebo poškozený motor.

7. Informace pro trh EU a České republiky

7.1 Dovozce a odpovědná osoba v EU

Výrobek na trh Evropské unie uvádí níže uvedený dovozce, který je zároveň odpovědnou osobou ve smyslu čl. 16 nařízení Evropského parlamentu a Rady (EU) 2023/988 o obecné bezpečnosti výrobků (GPSR).

Dovozce / odpovědná osoba v EU	Rotorama, s.r.o.
IČO	051 57 692
DIČ	CZ05157692
Sídlo	Okrajová 1351, 674 01 Třebíč, Česká republika
E-mail	info@rotorاما.cz
Telefon	+420 252 252 098
Web	www.rotorاما.cz

7.2 Shoda výrobku



- Výrobek je opatřen označením **CE** a splňuje požadavky příslušných harmonizačních právních předpisů Evropské unie, které se na něj vztahují.
- Kopie **EU prohlášení o shodě** je k dispozici u dovozce na výše uvedené adrese nebo na e-mailové adrese info@rotorاما.cz.
- **Identifikace výrobku:** označení typu (Air75 II Racing) a kód výrobku (01010050_2) jsou uvedeny na obalu výrobku.

7.3 Likvidace elektrozařízení



- Symbol přeškrtnuté popelnice na výrobku, jeho obalu nebo v dokumentaci znamená, že výrobek po skončení životnosti **nesmí být odstraněn spolu se směsným komunálním odpadem**.
- Odevzdejte jej na místě zpětného odběru elektrozařízení – ve sběrném dvoře, na místě zpětného odběru kolektivního systému, nebo u prodejce při nákupu nového obdobného výrobku. Zpětný odběr je pro koncového uživatele bezplatný.
- Povinnosti podle zákona č. 542/2020 Sb., o výrobcích s ukončenou životností, plní dovozce prostřednictvím kolektivního systému zpětného odběru.
- Řádnou likvidací pomáháte předcházet negativním dopadům na životní prostředí a lidské zdraví a přispíváte k opětovnému využití druhotných surovin.

Společnost zajišťuje prostřednictvím smluvního partnera **ASEKOL a.s.** zpětný odběr elektrozařízení z domácností a oddělený sběr elektroodpadu, baterií a akumulátorů, v souladu s příslušnými právními předpisy. Odběratel je oprávněn odevzdat staré elektrozařízení nebo baterii či akumulátor na jakémkoliv sběrném místě výše uvedeného smluvního partnera. Adresy těchto odběrných míst jsou uvedeny na webových stránkách www.asekol.cz, www.ecobat.cz a také <https://visoh2.mzp.cz/RegistrMistZO/RegistrMistZOPublic/MapaMistZpetOdberu>.

8. Záruka a práva z vadného plnění

Práva kupujícího podle českého práva

Práva a povinnosti smluvních stran se řídí českým právním řádem, zejména zákonem č. 89/2012 Sb., občanský zákoník, a zákonem č. 634/1992 Sb., o ochraně spotřebitele. Případné záruční podmínky výrobce **nijak neomezuji** práva kupujícího vyplývající z těchto předpisů.

- Prodávající odpovídá kupujícímu za to, že výrobek při převzetí nemá vady. Je-li kupujícím spotřebitel, může vadu vytknout **do dvou let od převzetí** výrobku (§ 2165 občanského zákoníku).
- Projeví-li se vada v průběhu **jednoho roku** od převzetí, má se za to, že výrobek byl vadný již při převzetí (§ 2161 odst. 5 občanského zákoníku).
- Při nákupu prostřednictvím internetu má spotřebitel právo **odstoupit od smlouvy do 14 dnů** od převzetí zboží bez udání důvodu (§ 1829 občanského zákoníku).
- Reklamací uplatněte u prodejce, u kterého jste výrobek zakoupili. Kontaktní údaje dovozce jsou uvedeny v kapitole 7.1.
- K mimosoudnímu řešení spotřebitelských sporů je příslušná **Česká obchodní inspekce**, Štěpánská 796/44, 110 00 Praha 1, www.coi.cz.